

CKU-DG 93/2023/EFS-ZD

Toruń, dnia 08.11.2023 r.

Załącznik nr 1 do ogłoszenia

OPIS PRZEDMIOTU ZAMÓWIENIA

Dotyczy: postępowania w trybie zapytania ofertowego. Zamawiający działa na podstawie art. 30 ust. 4 ustawy z dnia 11 września 2019 r. Prawo zamówień publicznych (Dz. U. z 2019 r. poz. 2019 z zm.) w celu wyłonienia Wykonawcy na dostawę robotów dydaktycznych do pracowni Zespołu Szkół Mechanicznych Elektrycznych i Elektronicznych w Toruniu. Dostawa w ramach projektu „Wszechstronny absolwent 2” współfinansowanego ze środków Unii Europejskiej w ramach Europejskiego Funduszu Społecznego.

L.p.	Nazwa	Specyfikacja modeli	liczba sztuk
1.	Ramię robota Dobot Magician-Advanced 4 osiowy robot dydaktyczny typu PUMA	Robot w wersji rozszerzonej: <ul style="list-style-type: none"> • Ramię robota • Uchwyt pneumatyczny • Uchwyt z pompką ssącą • Zestaw do rysowania przy pomocy markera • Zestaw do drukowania 3D • Moduł Bluetooth • Moduł WiFi • Joystick • Końcówka z laserem • Czujnik gestów Parametry: <ul style="list-style-type: none"> • Liczba osi: 4 • Udźwig: 500g • Zasięg maksymalny: 320 mm • Dokładność pozycjonowania: +/- 0,1 mm • Komunikacja: USB (USB-UART), WIFI, Bluetooth • Zasilacz (w zestawie): od 100 V do 240 V, 50 V / 60 Hz • Zasilanie robota: 12 VDC / 7 A • Pobór mocy: do 60 W. min. 12 m-c gwarancja na: • ramię robota • chwytak • uchwyt markera • zestaw do druku 3D • moduł Bluetooth • moduł WiFi • drążek kontrolera 	2
2.	Oś jezdną dla robota Dobot	Parametry: <ul style="list-style-type: none"> • Udźwig: do 5 kg • Zasięg ruchu: 1000 mm • Maksymalna prędkość: 150 mm/s • Maksymalne przyspieszenie: 150 mm/s² • Dokładność powtarzalności pozycji: 0,01 mm • Dokładność pozycji absolutnej: 0,25 mm • Masa: 4,7 kg • Masa z opakowaniem: 7,23 kg • Wymiary: 1320 x 120 x 55 mm 	1



		Oś jezdną przeznaczoną jest do robotów z serii Dobot Magician. Umożliwia przemieszczanie ramienia w wybranej osi zwiększając obszar pracy ramienia. W przemyśle dodatkowa oś pozwala na obsługę jednym ramieniem dwóch zrobotyzowanych gniazd produkcyjnych czy gniazda i magazynu.	
3.	Robot do samodzielnego montażu	Zestaw zawiera: co najmniej 40 programowalnych komponentów, co najmniej 6 programowalnych modułów sztucznej inteligencji AI, kamera HD, silnik, napęd 4 kołowy, 2-osiowy gimbal mechaniczny - zakres obrotu / odchylenia gimbala wynosi min. 500° x 60°, czujniki liniowe, inteligentny pancerz.	
4.	Podajnik liniowy do robota Dobot	Parametry: Maksymalny udźwig: 500 g Zasięg ruchu: 600 mm Maksymalna prędkość: 120 mm/s Maksymalne przyspieszenie: 1100 mm/s Czujnik odległości: Zakres pomiarowy: od 20 mm do 150 mm Sygnał analogowy Napięcie zasilania: od 4,5 V do 5,5 V Czujnik koloru: Odległość: od 20 mm do 150 mm Detekcja nieświejących obiektów Wbudowana biała dioda LED Masa: 4,2 kg Masa z opakowania: 5,34 kg Wymiary: 700 x 215 x 60 mm Podajnik liniowy współpracujący z robotami serii Dobot Magician pozwala na symulację wybranego elementu zautomatyzowanej linii produkcyjnej. Podajnik jest sterowany bezpośrednio z kontrolera robota. Producent wyposażył go dodatkowo w czujnik obecności oraz czujnik koloru.	